

## **Descrizione del Prodotto**

L'encoder incrementale SICK DFS60B-S4PC10000 (codice prodotto 1036721) è un dispositivo ad alta risoluzione progettato per applicazioni industriali che richiedono precisione e affidabilità. Offre una risoluzione fino a 10.000 impulsi per rivoluzione ed è programmabile per adattarsi a diverse esigenze applicative.

## **Caratteristiche Principali**

- **Alta Risoluzione**: Fino a 10.000 impulsi per rivoluzione, garantendo misurazioni precise.
- **Programmabilità**: Possibilità di programmare tensione di uscita, posizione e larghezza dell'impulso zero, e numero di impulsi per rivoluzione.
- **Interfacce Elettriche**: Supporta TTL/RS-422 e HTL/push-pull, con tensione di alimentazione da 4,5 V a 32 V.
- **Interfacce Meccaniche**: Disponibile con albero pieno da 10 mm e flangia di montaggio frontale.
- **Connettività**: Connettore M12 a 8 pin, uscita radiale.

## **Specifiche Tecniche**

- **Codice Prodotto**: 1036721
- **Tipo di Encoder**: Incrementale
- **Risoluzione**: 10.000 impulsi per rivoluzione
- **Tensione di Alimentazione**: 4,5 V ... 32 V
- **Tipo di Uscita**: Programmabile tra TTL/RS-422 e HTL/push-pull
- **Interfaccia Meccanica**: Albero pieno da 10 mm con flangia di montaggio frontale
- **Connessione**: Connettore M12 a 8 pin, uscita radiale
- **Temperatura di Funzionamento**: -30 °C ... 100 °C

- **Grado di Protezione**: IP65 lato albero, IP67 lato custodia

## Vantaggi

- **Flessibilità**: La programmabilità consente di adattare l'encoder a diverse applicazioni, riducendo i costi di stoccaggio e i tempi di inattività.
- **Affidabilità**: Elevata resistenza alle condizioni ambientali difficili grazie al grado di protezione IP65/IP67 e all'ampio intervallo di temperatura operativa.
- **Precisione**: L'alta risoluzione garantisce misurazioni accurate, essenziali per applicazioni industriali critiche.

## Applicazioni Tipiche

- **Automazione Industriale**: Controllo preciso della posizione e della velocità in macchinari automatizzati.
- **Robotica**: Feedback accurato per il controllo del movimento dei robot.
- **Macchine Utensili**: Monitoraggio e controllo della posizione degli assi.
- **Sistemi di Trasporto**: Rilevamento della posizione e della velocità nei sistemi di movimentazione materiali.

## Documentazione

Per ulteriori dettagli tecnici e istruzioni di installazione, si consiglia di consultare la scheda tecnica ufficiale fornita dal produttore.